



## Робот CRP-RP18-25

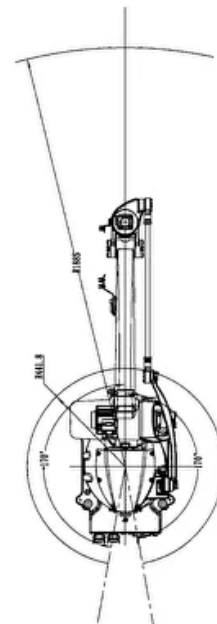
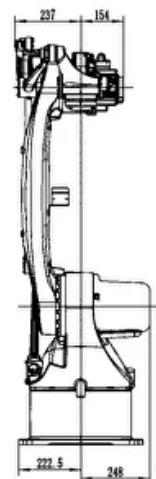
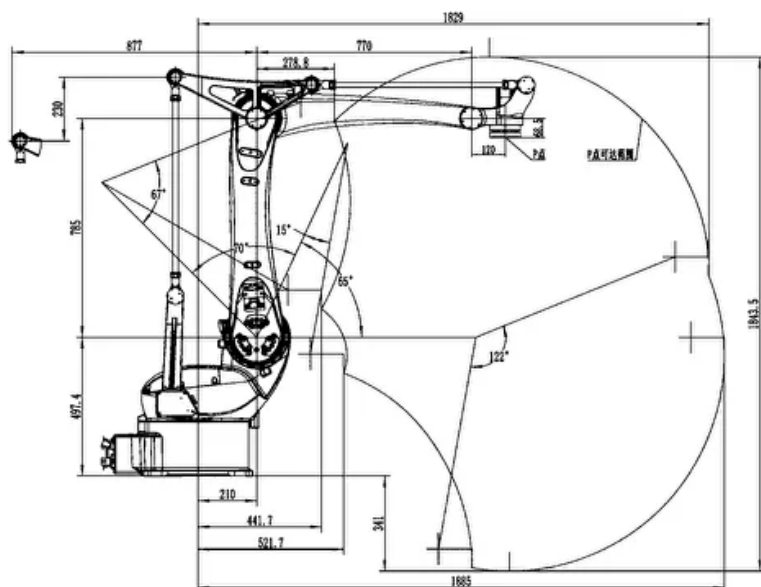
**CROBOTP**

МО, г. Одинцово, Можайское шоссе, 8к1, +7 495 111 7689  
[www.crp-robot.ru](http://www.crp-robot.ru)

## Технические характеристики CRP-RP18-25

Форма руки	Вертикальный узловый шарнир	
Количество Осей	4	
Максимальная нагрузка	25 кг	
Движение по Осям	J1	-170°~170°
	J2	0°~130°
	J3	105°~195°
	J4	-360°~360°
Скорость движения по Осям	J1	172°/секунду
	J2	172°/секунду
	J3	212°/секунду
	J4	350°/секунду
Допустимый момент инерции	J4	1.5 кг/м <sup>2</sup>
Повторное позиционирование	±0.08 мм	
Зона досягаемости	1885 мм	
Вес робота	155 кг	
Способ крепления	К поверхности пола	
Условия эксплуатации	Температура	0-45°C
	Влажность	20-85% (при отсутствии выпадения конденсата)
	Вибрация	< 0.5 G
	Прочие	Устанавливать вдалеке от горючих, коррозионных жидкостей и газов, источников электрических помех
Уровень IP	Оси J1-J4: IP56	
Преимущества	Компактные размеры, высокая скорость, высокая точность, легкое управление, обширные области применения	
Сферы применения	Сборка, перемещение, погрузочно-разгрузочные работы, паллетирование, укладка	

## Диапазон движения по осям



## Размеры основания и фланца

